

棘皮動物のウニ類に学習行動が確認された

熊本県立済々黌高等学校 生物部 棘皮動物班

2年 今村響・松原紗英・野田創太・藤原美咲 1年 伊藤和哉・黒瀬陽斗・眞野杏珠・平野新奈・友池隆仁・一野日菜子・山本凜太朗

[1]はじめに

済々黌生物部では、3年前から棘皮動物の研究を行っている。先輩方は、行動面で放射相称動物とされてきたウニ類が、ある特定の方向に進むことを明らかにし、行動面において左右相称動物と言えることを報告した(済々黌,2021)。

ウニを飼育していると、同種のウニが集合している様子(図1)を高頻度で確認した。2023年5月、熊本県天草の海岸で採集とフィールド調査を行った際、同種のウニが集合していること、天敵であるイトマキヒトテと離れた位置にいること(図2)管足を確認した。ウニが仲間や天敵をどのように認識している(図2)ムラサキウニの管足のか、疑問をもった。ウニの管足(図2)は運動器官だが、管足を感覚器官としても用いている(本川,2009)と報告がある通り、感覚器官としての働きも知られている。そこで、管足に注目して研究を始めた。また、感覚器官としてはたらく報告はないが、体表にある棘を使っている可能性もあるので実験して検証した。

[2]研究第1段階の目的:ウニがどのように同種個体や天敵を認識しているのか明らかにする。

[4]研究段階1の仮説:ウニが仲間や天敵を認識する方法として仮説をたてた。

- 仮説1.視覚を使って同種や天敵を認識している
- 仮説2.棘を使って同種や天敵を認識している
- 仮説3.管足を使って同種や天敵を認識している

[5]研究段階1の実験方法・結果

実験1 「視覚で認識しているか調べる」(仮説1の検証)

視覚で同種個体を認識しているか調べた。化学物質などの影響をなくすため、透明なビーカーに同種のウニを入れ、実験個体から4cm離して設置し、実験個体の動きをみた。ビーカーはウニの体から見て、10方向に順においた(図5)。移動方向の記録後、お玉でシートの中心に戻し、置く向きを変えて静置した。5分間以上移動しない場合は、実験回数にカウントしなかった。これは、以降の他の実験も同様である。実験にはムラサキウニ、アカウニ、バフンウニを用いた。

結果 刺激となるウニ入りビーカーを、ウニの周囲A～Jに順に置き、実験個体の移動方向を記録した。「ビーカーを置いた位置を基準とした解析」と、「多孔板・棘の短い方(図6)ビーカー設置時の移動

向を基準とした解析」の2つを行った。10方向のうちどの方向に進んだかをカウントし、ヒストグラムで比較した。ビーカーの置く位置を基準に解析すると、全種がどの方向にも同じように進んだ(図6)。体のどの部分を前に進んだかを解析すると、どこにビーカーを置いても関係なく、ムラサキウニは棘の短い方向に、バフンウニ、アカウニは多孔板の方向に多く進んだ。ムラサキウニで棘の短い側とその反対側のどちらを前に進んだか2つに分けて比較すると、棘の短い側を前にしたのは全体の81.1%だった。バフンウニは多孔板の側が61.0%だった。アカウニは64.0%だった。どの種も、棘の短い側や多孔板側を前にして移動しており、周囲に置いた仲間のウニに影響されなかった。仲間のウニを視覚では認識していないようだ。

実験2 「棘で認識しているか調べる」(仮説2の検証)

ウニの棘に、別の個体の棘を接触させたときの移動を調べた。生体のウニは棘の動きが活発で、対象とするウニの棘に接触させ刺激しようとしても、管足などの他の器官にも接触してしまう。そこで、ウニの棘を切断し、それを割り(図7)実験2で作成し箸の先に固定したものを実験器具として使用した(図7)。実験装置作成した実験器具をウニの棘に接触させ、移動方向を調べた。実験にはムラサキウニ、アカウニ、バフンウニを用いた。

結果 棘に棘を接触させると、どの種の棘を用いても、棘が接触した反対方向に移動した。ムラサキウニの棘の短い側にムラサキウニの棘を接触させると、全体の76.0%がその反対側に逃げた。他のウニも同様だった。棘が接触しても物理的な刺激として逃げるだけで、棘による仲間の認識は確認されなかった。

実験3 「管足で認識しているか調べる_樋島・牛深個体」(仮説3の検証)

管足への接触で同種個体や天敵を認識するかを調べるために、ウニの管足に「同種の管足」「ヒトテの管足」を接触させた。管足を接触させる位置は、ウニの全周を10等分し、その10箇所に順に接触させた。実験には、樋島で採集したムラサキウニ、アカウニ、バフンウニ、牛深で採集したナガウニ、クロウニ、タワシウニを用いた。

結果 ウニに同種の管足を接触させると、どの種も管足が接触した方向に移動した(全種がP<0.05、t検定で有意な差有り)(図8)。天敵であるイトマキヒトテの管足を接觸させると、ムラサキウニ、アカウニ、バフンウニは逃げた(全種がP<0.05、t検定で有意な差有り)(図9左、中)。しかし、ツマジロナガウニ・タワシウニ・クロウニは、イトマキヒトテを接觸させても逃げなかった(全種がP>0.05、t検定で有意な差無し)(図9右)。

[6]研究第1段階の結論:管足に、同種のウニの管足を接觸させると近づいた。天敵であるイトマキヒトテの管足を接觸させると、ムラサキウニ、アカウニ、バフンウニの3種は逃げた。しかし、ツマジロナガウニ、クロウニ、タワシウニの3種は逃げなかった。ウニは管足への接觸で同種のウニや天敵を認識していた。

[11]引用文献・参考文献

- 済々黌生物部 渕永実太ら,2022.ウニ類の移動方向を決める要因には優先順位があった。熊本生物No.63
- 済々黌生物部 横山文人ら,2022.ヒトテやクモヒトテは多孔板を前にして進む左右相称動物だった。熊本生物No.64
- 済々黌生物部 渕永実太ら,2021.放射相称であるウニ類の体に向性があった。熊本生物No.63
- 藤田敏彦,2022.ヒトテとクモヒトテの形態。

[3]研究方法

(1)研究期間:2023年4月～10月

(2)研究対象:熊本県天草の樋島・牛深茂串海岸・島子、宇土半島の三角西港の4力所で、各地の漁協の許可を得て採集したウニ6種を用いた(表1)。採集したウニは人工海水で飼育し、餌は主にワカメを与えた。イトマキヒトテも採集し飼育した。餌はチクワを与えた。

(3)ウニは個体識別をして実験を行った:記録のためウニを個体識別した。採集地点ごとに水槽を分けて飼育し、個体の体長や棘の長さなどの違いを記録し個体を識別した。

(4)雌雄判別はしなかった:ウニは、雌雄で外見に差はない。解剖して、生殖巣を確認するには、個体を殺さなければならぬので、雌雄を確認して研究することは難しいと考えた。さらに、ウニは海水中に放精、放卵を行い繁殖する。オスとメスが出会う必要がないため、雌雄の違いは重要ではなく、行動に違いはないだろうと考えた。

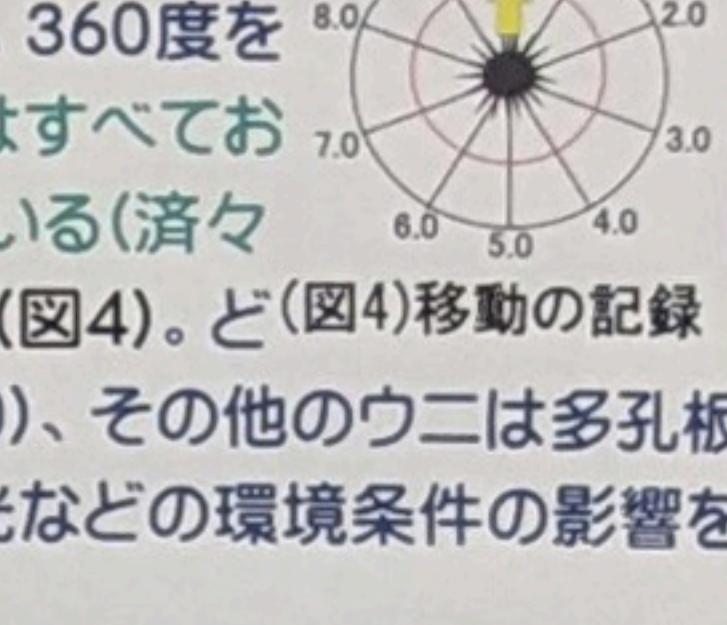
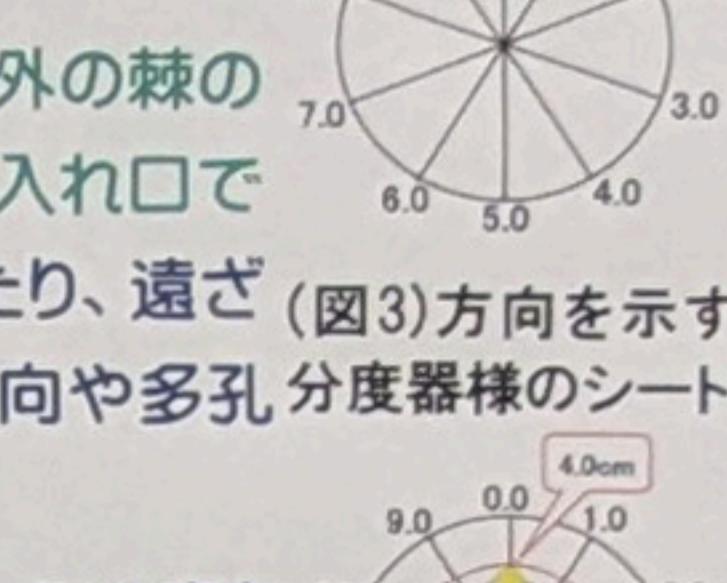
(5)実験操作と解析手順(全体に共通)

刺激がないとき、棘に長短のあるウニ(ムラサキウニ、クロウニ)は棘の短い方向に、それ以外の棘の長さに長短のないウニ(アカウニ、バフンウニ、ツマジロナガウニ、タワシウニ)は海水の取り入れ口である多孔板の方向に進むことが報告されている(済々黌,2020/2021)。刺激に対して近づいたり、遠ざかたりする場合は刺激を認識して反応していると判断した。本来の方向、つまり棘の短い方向や多孔分度器様のシート板の方向に移動している場合は刺激を認識していないと判断した。

バットにウニが浸かる深さ6cmまで人工海水を入れ、分度器代わりのシートを敷いた(図3)。360度を10方向に分割しA～Jとした。シートの中心にウニを置き、移動方向を記録した。ウニの移動はすべてお玉で走って行った。お玉を使うことで刺激の影響が無い状態で実験できることが報告されている(済々黌,2021)。移動方向を統一的に調べるため、方向が明瞭になる4cm移動した時点で記録した(図4)。ど(図4)移動の記録の方向に進んだかを記録した。同時に、棘の長さに長短のあるウニはトゲの短い方向基準(0.0)、その他のウニは多孔板基準(0.0)の0.0～9.9の数値で移動時に前となつた体の部位も記録した。バットの傾きや光などの環境条件の影響を排除するため、ウニの体の向きを36度ずつ変えて20回の実験を行い、1セットの実験とした。

(表1)実験に用いたウニ6種

綱	ウニ綱				
目	ホンウニ目				
科	オオバフンウニ科				
種名	ムラサキウニ	ツマジロナガウニ	タワシウニ	アカウニ	バフンウニ
学名	<i>Helicideris crassispina</i>	<i>Echinometra sp.</i>	<i>Echinostrephus molaris</i>	<i>Pseudocentrotus depressus</i>	<i>Hemicentrotus pulcherrimus</i>
写真					
生息環境	主に潮間帯	房総半島以南潮間帯	岩の底のみ	水深2～3m	潮間帯の転石下
サイズ	2～7cm	3～7cm	2.5～3.5cm	4～7cm	2～4cm
				紀伊半島以南潮間帯	
					3～6cm



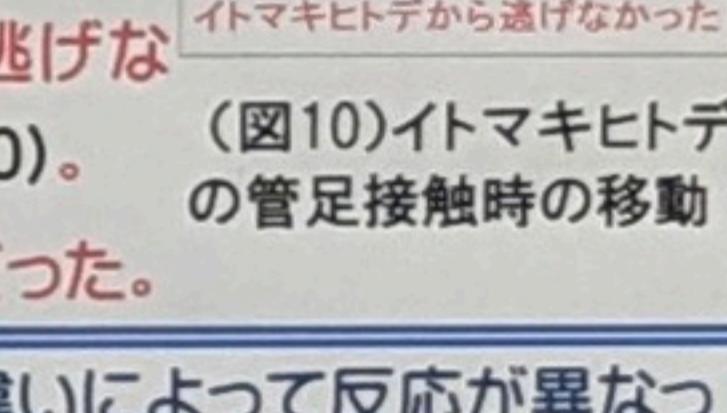
[7]研究第1段階から第2段階へ

研究第1段階で新たな疑問が生じた。イトマキヒトテから逃げた3種はすべて樋島、逃げなかった3種はすべて牛深で採集した個体だった。逃げるかどうかが、種による違いなのか、生息地による違いなのか、疑問に思い確認する実験を行った。

実験4 「牛深ムラサキウニにヒトテ管足を接触」

ここまで使っていないが、牛深にもムラサキウニが生息している。そこで、牛深のムラサキウニで実験し、樋島のムラサキウニの結果と比較することにした。

結果 牛深のムラサキウニにイトマキヒトテを接触させても逃げなかった。逆に近づいた(P=0.0006、t検定で有意な差有り)(図10)。管足が接触した側に近づいたのは62.3%、逃げたのは37.7%だった。



(図10)イトマキヒトテの管足接触時の移動

[8]研究第2段階、新たな仮説:同じムラサキウニでも生息地の違いによって反応が異なった。なぜ同種間で反応が異なるのか、新たな疑問が生じた。牛深と樋島の2地点で、遺伝的な違いがあるのではないかと考えた。あるいは、樋島にはイトマキヒトテが多いが、牛深では調査時に確認されなかつたことから、イトマキヒトテとの接觸経験の有無が反応の違いの要因ではないかとも考えた。

[9]研究段階2の実験方法・結果

実験5 「管足で認識しているか調べる_三角・島子個体」

ここまで使っていないが、牛深と島子では、イトマキヒトテが多い樋島と、イトマキヒトテが確認されていない牛深の2地点で採集したウニで実験していた。新たに、天草上島の島子と、宇土半島の三角西港でもウニを採集し実験に用いた。両地点でムラサキウニを採集した。三角ではイトマキヒトテを多数確認したが、島子では確認されなかつた。島子と三角で採集したムラサキウニに、イトマキヒトテの管足を接觸させ、移動方向を調べた。

結果 三角のムラサキウニはイトマキヒトテの管足が接觸すると63.3%が逃げた。島子のムラサキウニは逃げなかつた。実験3の樋島と牛深の結果を合わせて考えると、イトマキヒトテがいる地域で採集されたウニは逃げたが、いない地域で採集されたウニは逃げなかつた(図11)。ウニが、イトマキヒトテと接觸した経験から学習している可能性が高いのではないかと考えた。



(図11)イトマキヒトテの管足接觸時の移動_三角・島子ムラサキウニ

実験6 「ヒトテに襲わせた個体の行動の変化」

イトマキヒトテが未確認の牛深と島子のウニ類は逃避行動をとらなかつた。このウニにイトマキヒトテに襲われる経験を与え、その後ヒトテの管足に触れたときの行動の変化をみた(図12)。

ムラサキウニをイトマキヒトテに襲わせるために、ガラス瓶に一緒に1に襲わせる様子時間入れた。この操作を3日間毎日行った。①ヒトテの胃袋が出ている状態と、②出ておらず口周辺の管足が接觸する状態の2種類の状態で襲わせた。襲わせたウニは、食べられる前にヒトテから救出した。

結果 ①イトマキヒトテに襲われ、ヒトテの胃袋の接觸があったムラサキウニは、翌日に5個体中1個体が逃げるようになり、行動に変化がみられた(表2)。2日目には5個体中2個体が逃げるようになり、3日目には5個体中3個体が逃げるようになつた。その後の12日間、イトマキヒトテに接觸させずに普通に飼育した後で実験すると12日後にも5個体中3個体が逃げた。②ヒトテの口周辺の管足が接觸したムラサキウニは、翌日に6個体中4個体が逃げるようになり、行動に変化がみられた。2日目には6個体中4個体が逃げるようになつた。3日目には実験した2個体中2個体が逃げた。その後12日間、襲わせることなく飼育し、12日後にヒトテの管足を接觸させると、このときも逃避行動が確認された。

採取地	牛深で採集	島子で採集
個体	uMa uMb uMc uMd uMe sMa sMb sMc sMd sMe sMf	
8月29日	△	
8月30日		
8月31日	△	
9月17日		△
9月18日		△
9月19日		△
9月22日	▲ ▲ ▲ ▲ ▲	▲ ▲ ▲ ▲ ▲
9月23日	▲ ▲ ▲ ▲ ▲	▲ ▲ ▲ ▲ ▲
9月24日	▲ ▲ ▲ ▲ ▲	▲ ▲ ▲ ▲ ▲
9月25日	▲ ▲ ▲ ▲ ▲	▲ ▲ ▲ ▲ ▲
9月27日	△	△
10月7日	△ △ △	△ △ △